



УНИВЕРЗИТЕТ У БЕОГРАДУ
ФАКУЛТЕТ ОРГАНИЗАЦИОНИХ НАУКА

Класични проблем условног екстремума



Радна недеља	Тематска целина		Циљ
11.	5. Нелинеарно програмирање		Упознавање са основним моделима нелинеарног програмирања и методама за њихово решавање
	Тематска јединица	5.1 Општи проблем нелинеарног програмирања	Општи облик проблема нелинеарног програмирања и његове особине
	Тематска јединица	5.2 Безусловна оптимизација	Методологија за решавање проблема нелинеарног програмирања без ограничења
	Тематска јединица	5.3 Класични проблем условног екстремума	Методе за решавање проблема нелинеарног програмирања са ограничењима типа једнакости

Класични проблем условног екстремума



Радна недеља	Тематска јединица	ЦИЉ УЧЕЊА
11.	5.3. Класични проблем условног екстремума	Методе за решавање проблема нелинеарног програмирања са ограничењима типа једнакости

НАСТАВНИ МЕТОД: ПРЕДАВАЊЕ

KLASIČNI PROBLEM USLOVNOG EKSTREMUMA

Problem:

$$\begin{array}{ll} \text{(KLP)} & \min f(x) \\ & h_i(x) = 0, \quad i = 1, \dots, m \end{array}$$

Pretpostavka: $f, h_i, i = 1, \dots, m$, su diferencijabilne funkcije

Pretpostavka:

Jacobi-eva matrica ili Jacobian: $J(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial h_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \\ \frac{\partial h_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_m}{\partial x_n} \end{bmatrix}_{m \times n}$

$\text{rang } J(x) = m$ na dopustivom skupu

METODA ELIMINACIJE PROMENLJIVIH

Ideja: (KLP) se svodi na problem bezuslovne optimizacije.

$$\begin{array}{ll} h_1(x_1, \dots, x_n) = 0 & x_1 = \varphi_1(x_{m+1}, \dots, x_n) \\ \vdots & \vdots \\ h_m(x_1, \dots, x_n) = 0 & x_m = \varphi_m(x_{m+1}, \dots, x_n) \end{array} \Rightarrow$$

Zamenom rešenja sistema x_1, \dots, x_m u funkciji cilja $f(x_1, \dots, x_m, x_{m+1}, \dots, x_n)$ dobija se problem bezuslovne optimizacije

$$(BO) \quad \min f(\varphi_1(x_{m+1}, \dots, x_n), \dots, \varphi_m(x_{m+1}, \dots, x_n), x_{m+1}, \dots, x_n) = F(x_{m+1}, \dots, x_n)$$

Ako je $(x_{m+1}^*, \dots, x_n^*)$ rešenje (BO) \Rightarrow

$(\varphi_1(x_{m+1}^*, \dots, x_n^*), \dots, \varphi_m(x_{m+1}^*, \dots, x_n^*), x_{m+1}^*, \dots, x_n^*)$ je rešenje (KLP).

Primer 1. Metodom eliminacije promenljivih rešiti problem:

$$\begin{aligned} \min \quad & 3x_1^2 + 7x_2^2 + 5x_3 \\ & x_1 + x_2 + x_3 = 9 \end{aligned}$$

Ovde je Jacobian jednak $J(x) = [1 \ 1 \ 1]$, a $\text{rang } J(x) = 1$.

Rešimo jednačinu ograničenja, na primer, po x_3 :

$$x_3 = 9 - x_1 - x_2.$$

Rešimo jednačinu ograničenja, na primer, po x_3 :

$$x_3 = 9 - x_1 - x_2.$$

Zamenom x_3 u funkciju cilja dobija se

$$F(x_1, x_2) = 3x_1^2 + 7x_2^2 + 5(9 - x_1 - x_2),$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} = 6x_1 - 5 = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial x_2} = 14x_2 - 5 = 0$$

i jedina stacionarna tačka je $x^* = \left(\frac{5}{6}, \frac{5}{14}\right)$.

$$\nabla^2 F(x^*) = \begin{bmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 14 \end{bmatrix}, \quad D_1 = 6 > 0, \quad D_2 = 84 > 0$$

$\Rightarrow x^*$ strogi lokalni minimum pomoćnog problema (BO), pa je tačka $\left(\frac{5}{6}, \frac{5}{14}, \frac{164}{21}\right)$ strogi lokalni minimum polaznog problema (KLP).

Napomena 1: Kasnije ćemo videti da se ovde radi o problemu konveksnog programiranja, gde su funkcije cilja i ograničenja konveksne, pa je lokalni minimum istovremeno i globalni minimum

METODA LAGRANŽOVIH MNOŽILACA

Lagranžova funkcija:
$$L(x, \lambda) = f(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i h_i(x)$$

Napomena 2: $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_m)$ se naziva vektor *Lagranžovih množilaca*.

Metodologija:

1) Traže se rešenja sistema

$$(SS) \quad \frac{\partial L}{\partial x_1} = 0, \dots, \frac{\partial L}{\partial x_n} = 0, \frac{\partial L}{\partial \lambda_1} = 0, \dots, \frac{\partial L}{\partial \lambda_m} = 0$$

Rešenja su *stacionarne tačke Lagranžove funkcije* i kandidati za ekstremum.

2) Traži se matrica

$$H(x, \lambda) = \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 & \frac{\partial h_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & & \vdots & & \\ 0 & \dots & 0 & \frac{\partial h_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_m}{\partial x_n} \\ \frac{\partial h_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial h_m}{\partial x_1} & \frac{\partial^2 L}{\partial x_1^2} & \dots & \frac{\partial^2 L}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & & & \vdots & & \\ \frac{\partial h_1}{\partial x_n} & \dots & \frac{\partial h_m}{\partial x_n} & \frac{\partial^2 L}{\partial x_n \partial x_1} & \dots & \frac{\partial^2 L}{\partial x_n^2} \end{bmatrix}_{(m+n) \times (m+n)} = \begin{bmatrix} 0 & J \\ J^T & \nabla_{xx}^2 L \end{bmatrix}$$

3) Neka je (x^*, λ^*) rešenje (SS) i neka su D_1, \dots, D_{m+n} glavni minori matrice $H(x^*, \lambda^*)$.

(i) $(-1)^m D_{2m+1} > 0, \dots, (-1)^m D_{m+n} > 0 \Rightarrow x^*$ je strogi lokalni minimum (KLP)

(ii) $(-1)^{m+1} D_{2m+1} > 0, \dots, (-1)^n D_{m+n} > 0 \Rightarrow x^*$ je strogi lokalni maksimum (KLP)

Metodologija se zasniva na sledeća tri rezultata:

Teorema 1 (Neophodni uslovi za lokalni minimum). Ako je x^* lokalni minimum problema (KLP) $\Rightarrow \exists \lambda^* = (\lambda_1^*, \dots, \lambda_m^*)$ tako da je $\nabla_x L(x^*, \lambda^*) = 0, \nabla_\lambda L(x^*, \lambda^*) = 0$ (tj. $\nabla L(x^*, \lambda^*) = 0$).

Teorema 2 (Dovoljni uslovi za strogi lokalni minimum). Neka je (x^*, λ^*) stacionarna tačka Lagranžove funkcije $L(x, \lambda)$. Ako je matrica $\nabla_{xx}^2 L(x^*, \lambda^*)$ pozitivno definitna na tangentnom prostoru $T(x^*) = \{y \in R^n \mid J(x^*)y = 0\}$, tada je x^* strogi lokalni minimum problema (KLP).

(Matrica $\nabla_{xx}^2 L(x^*, \lambda^*)$ je pozitivno definitna na tangentnom prostoru $T(x^*)$ ako važi da je $y^T \nabla_{xx}^2 L(x^*, \lambda^*) y > 0$ za svako $y \neq 0$ takvo da je $\nabla h_i(x^*)y = 0, i = 1, \dots, m$)

Teorema 3 (Dovoljni uslovi za pozitivnu definitnost na tangentnom prostoru).

Ako je $(-1)^m D_{2m+1} > 0, \dots, (-1)^m D_{m+n} > 0 \Rightarrow \nabla_{xx}^2 L(x^*, \lambda^*)$ je pozitivno definitna matrica na tangentnom prostoru.

Napomena3: Svi navedeni rezultati važe pod pretpostavkom da je $\text{rang } J(x) = m$ u tačkama dopustivog skupa.. Ako je u nekim tačkama skupa ovaj uslov narušen, njih treba posebno ispitati (i one su kandidati za ekstremum).

Primer 2.

$$f(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$$

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$

Lagranževa funkcija: $L = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + \lambda(x_1 + x_2 + x_3 - 1)$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial x_1} &= 2x_1 + \lambda = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial x_2} &= 2x_2 + \lambda = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial x_3} &= 2x_3 + \lambda = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \lambda} &= x_1 + x_2 + x_3 - 1 = 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x_1 = \frac{1}{3}, x_2 = \frac{1}{3}, x_3 = \frac{1}{3}, \lambda = -\frac{2}{3}, x^* = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right), \lambda^* = -\frac{2}{3}$$

$$\nabla_{xx}^2 L(x, \lambda) = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad J(x) = [1 \ 1 \ 1]$$

$$H(x, \lambda) = \left[\begin{array}{c|ccc} 0 & 1 & 1 & 1 \\ \hline 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right] = H(x^*, \lambda^*) \quad m=1, \ n=3, \ 2m+1=3, \ m+n=4$$

$$(-1)^m D_{2m+1} = (-1)D_3 = - \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 4 > 0$$

$$(-1)^m D_{m+n} = -D_4 = - \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 12 > 0$$

$\Rightarrow x^*$ je strogi lokalni minimum (odnosno globalni minimum!)

Класични проблем условног екстремума Φ Н

ПИТАЊА:

1. Како се дефинише класични проблем нелинеарног програмирања?
2. Како се дефинише Лагранжова функција проблема условне оптимизације и шта су то њене стационарне тачке
3. Како гласе довољни услови за строги локални минимум класичног проблема нелинеарног програмирања?



УНИВЕРЗИТЕТ У БЕОГРАДУ
ФАКУЛТЕТ ОРГАНИЗАЦИОНИХ НАУКА